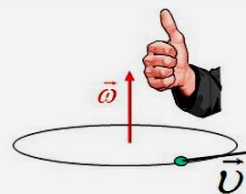
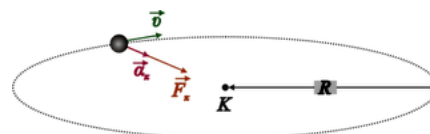


Ορισμός Συχνότητας	$f = \frac{N}{\Delta t}$
Ορισμός Γωνιακής ταχύτητας	$\omega = \frac{\Delta \theta}{\Delta t}$
Ορισμός Γραμμικής Ταχύτητας	$u = \frac{\Delta s}{\Delta t}$
Σχέση Συχνότητας και Περιόδου	$f = \frac{1}{T}$
Σχέση Γραμμικής και Γωνιακής ταχύτητας	$u = \omega R$
Σχέση γωνιακής ταχύτητας και Συχνότητας	$\omega = 2\pi f$
Σχέση τόξου και επίκεντρης γωνίας	$s = \theta R$
Κεντρομόλος Επιτάχυνση	$a_k = \frac{u^2}{R}$ ή $a_k = \omega^2 R$
Κεντρομόλος Δύναμη	$F_k = m \frac{u^2}{R}$ ή $F_k = m \omega^2 R$

Η διεύθυνση της γωνιακής ταχύτητας είναι κάθετη στο επίπεδο περιστροφής και η φορά φαίνεται στο σχήμα.

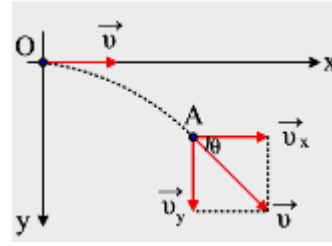


Ο αντίχειρας δείχνει τη φορά του ω , όταν τα δάχτυλα δείχνουν την φορά περιστροφής.



ΟΡΙΖΟΝΤΙΑ ΒΟΛΗ

Επιτάχυνση σε κάθε άξονα	$a_x=0$ και $a_y=g$
Ταχύτητα σε κάθε άξονα	$u_x=u_0$ και $u_y=gt$
Μετατόπιση σε κάθε άξονα	$\Delta x=u_0t$ και $\Delta y=\frac{1}{2}at^2$
Ταχύτητα (με βάση την αρχή της ανεξαρτησίας των κινήσεων)	$\vec{u} = \vec{u}_x + \vec{u}_y$ $u = \sqrt{u_x^2 + u_y^2}$ $\varepsilon\phi\theta = \frac{u_y}{u_x}$
Εξίσωση Τροχιάς	$y = \frac{g}{2u_0^2}x^2$



ΑΤΕΡΗΜΟΝΟΣ Μ&Θ 59